Сведения об официальном оппоненте

Фамилия, имя, отчество	Кузнецов Владимир Евгеньевич
Ученая степень	доктор технических наук
Научная специальность, по которой оппонентом защищена диссертация	05.09.03 – Электротехнические комплексы и системы
Ученое звание	доцент
Полное наименование организации	Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет «ЛЭТИ» им. В. И. Ульянова (Ленина)»
Адрес, телефон, электронная почта	197376, Санкт-Петербург, ул. Профессора Попова, дом 5 Телефон: +7 (812) 234-68-18, +7 (911) 292-67-99 e-mail: vekuznetcov@etu.ru
Должность	профессор кафедры систем автоматического управления
Основные публикации официального оппонента по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет	<ol style="list-style-type: none"> 1. Kuznetsov, V.E. Expanding Control Range of Nonlinear Precision Tracking Systems with a Linear Electric Motor by Means of Adaptive Control / Kuznetsov, V.E., Chung, P.T., Konstantinov, S.V. // Russian Electrical Engineering. – 2019. – Vol. 90 – №12. – PP. 786-792 2. Kuznetsov, V.E. Synthesis of adaptive regulator for servo system with linear electric motor / Kuznetsov, V.E., Chung, P.T., Lukichev, A.N. // Proceedings of 2019 22nd International Conference on Soft Computing and Measurements (SCM 2019). – 2019. – PP. 72-76. 3. Kuznetsov, V.E. Speed control of permanent magnet synchronous motor with voltage surges reduction by means of adaptive control / Kuznetsov, V.E., Lukichev, A.N., Chung, P.T. // Proceedings of the 2019 IEEE Conference of Russian Young Researchers in Electrical and Electronic Engineering (ElConRus 2019) – 2019. – PP. 590-594. 4. Kuznetsov, V.E. A linear electric motor servo system with the adaptive controller based on exo-model / Kuznetsov, V.E., Chung, P.T., Lukichev, A.N., Ha, N.H. // Proceedings of the 2019 IEEE Conference of Russian Young Researchers in Electrical and Electronic Engineering (ElConRus 2019) – 2019. – PP. 584-589. 5. Kuznetsov, V.E. Improving characteristics of a linear electric motor of a servo system by means of adaptive control with an exo-model / :

	<p>Kuznetsov, V.E., Polyakhov, N.D., Phan, C.T. // International Review of Automatic Control – 2019. – Vol. 10 – №6. – PP. 499-509</p> <p>б. Свидетельство о государственной регистрации программы для ЭВМ № 2018665044 Российская Федерация. Программа адаптивного регулятора следящей системы с синхронным электроприводом с постоянными магнитами: № 2018661915; заявл. 29.10.18; опубл. 29.11.18, Бюл. № 12 / Кузнецов В.Е., Лукичев А. Н.// заявитель Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Санкт-Петербургский государственный электротехнический университет «ЛЭТИ» им. В. И. Ульянова (Ленина)» (СПБГЭТУ «ЛЭТИ»).</p>
--	--